

Zadání bakalářské práce

Student:

Vladimír Kohut

Studijní program:

B2102 Nerostné suroviny

Studijní obor:

3902R006 Automatizace a počítače v surovinovém průmyslu

Téma:

Řízení robota pomocí počítačových periférií
Robot Control by Computer Peripherals

Zásady pro vypracování:

Ve své práci vytvořte základní popis řízeného systému (robopes) z hlediska rozmístění a rozsahu pohybů jednotlivých motorů AI-701. Dále pak vytvořte základní program pro řízení pohybu robopsa periferiemi osobního počítače, např. klávesnicí.

Osnova:

1. Úvod
2. Základní popis robopsa
3. Návrh a popis programu k řízení robopsa
4. Závěr

Rozsah práce:

cca 30 stran

Seznam doporučené odborné literatury:

BALATĚ, J. Automatické řízení, BEN, Praha 2003, 654 s. ISBN 80-7300-020-2

HEROUT, P. Učebnice jazyka C. Vydání 3. Nakladatelství Kopp, České Budějovice 1996, 269 stran, ISBN 80-85828-21-9

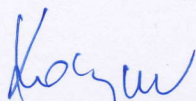
WROBLEWSKI, P. Algoritmy, datové struktury a programovací techniky. Vydání 1., Computer Press, Brno 2004, 351 stran, ISBN 80-251-0343-9

Formální náležitosti a rozsah bakalářské práce stanoví pokyny pro vypracování zveřejněné na webových stránkách fakulty.

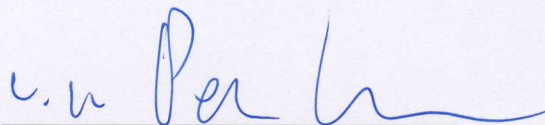
Vedoucí bakalářské práce: **Ing. Michal Řepka, Ph.D.**

Datum zadání: 31.10.2008

Datum odevzdání: 30.04.2009



doc. Dr. Ing. Oldřich Kodým
vedoucí institutu



prof. Ing. Vladimír Slivka, CSc.
děkan fakulty